(19)日本国特許庁(J P)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-236690

(43)公開日 平成10年(1998)9月8日

(21)出顧番	₹	特質平 9-42215	(71)出顧人 000001007
			審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 8]
H04N	1/00	108	H04N 1/00 108Q
G03G	15/00	107	G 0 3 G 15/00 1 0 7
G03B	27/62		G03B 27/62
B65H	5/38		B 6 5 H 5/38
(51) Int.CL.*		識別記号	ΡΙ

(22)出旗日 平成9年(1997)2月26日

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 横田 理彦

東京都大田区下丸子3丁目30番2号キヤノ

ン株式会社内

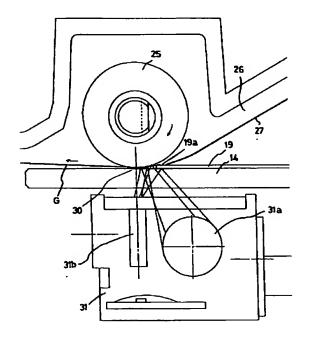
(74)代理人 弁理士 中川 周吉 (外1名)

(54) 【発明の名称】 画像説取装置及び画像処理装置

(57)【要約】

【課題】 読取位置よりも上流側の搬送パスを抜けた原 稿の後端が密着ローラから大きく離れることによって生 ずる原稿後端の読取濃度の低下を防止すること。

【解決手段】 密着型イメージセンサ31の読取位置30を 介して搬送原稿を上流側から下流側へ案内する搬送パス と、密着型イメージセンサ31の読取位置30に対して搬送 原稿が所定の高さ以上に浮かないように規制すると共に 該原稿の搬送を補助する密着ローラ25と、を有する画像 読取装置において、前記読取位置30よりも上流側の搬送 パス26を抜けた原稿Gの後端を、前記密着ローラ25の表 面に近接又は密着させるようにガイドするサイズ指標19 の端部19aを設けたことを特徴とする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 読取手段の読取位置を介して搬送原稿を 上流側から下流側へ案内する搬送パスと、読取手段の読 取位置に対して搬送原稿が所定の高さ以上に浮かないよ うに規制すると共に該原稿の搬送を補助する密着ローラ と、を有する画像読取装置において、

前記読取位置よりも上流側の機送バスを抜けた原稿の後端を、前記密着ローラの表面に近接又は密着させるようにガイドするガイド手段を設けたことを特徴とする画像読取装置。

【請求項2】 前記ガイド手段は、前記読取位置よりも上流側の搬送バスを抜けた原稿の後端を、該読取位置から上流側約3mm程度の位置で、前記密着ローラの表面との隙間が0.3mm以下に保たれるようにガイドすることを特徴とする請求項1に記載の画像読取装置。

【請求項3】 前記ガイド手段は可撓性を有するガイド部材であり、前記読取位置よりも上流側の位置で前記密着ローラに0.3mm以下に近接又は密着して設けられていることを特徴とする請求項1又は請求項2に記載の画像読取装置。

【請求項4】 前記ガイド手段は除電機能を有する部材であることを特徴とする請求項1~請求項3のいずれか 1項に記載の画像読取装置。

【請求項5】 請求項1~請求項4のいずれか1項に記載の画像読取装置を有することを特徴とする画像処理装置、

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、搬送原稿の画像を 読み取る画像読取装置に関し、例えばファクシミリや複 30 写機等の画像処理装置に搭載された画像読取装置に関す るものである。

[0002]

【従来の技術】従来、ファクシミリ等の画像処理装置に 搭載された画像読取装置は、読取手段の上流側と下流側 にそれぞれ配置された搬送ローラ対等により原稿を搬送 しながらその画像を読み取っている。そして、読取手段 には、CCDを用いた焦点深度の大きい安価な縮小光学 系や、焦点深度が小さいながらデバイス自体が小型な密 着型イメージセンサ等が用いられている。

【0003】例えば、前記読取手段による読取位置を介して原稿を水平方向に搬送する装置では、該読取位置での原稿の上下方向のばたつきが少ないので、前記焦点深度の小さい密着型イメージセンサを用いており、可撓性部材等の簡単な付勢部材により前記密着型イメージセンサに原稿を付勢している。また、前記読取手段による読取位置を谷の頂点にして原稿を略V字状に搬送する装置では、該読取点での原稿の上下方向のばたつきが大きいので、前記焦点深度の大きい絡小光学系を用いている。或いは、前記密着型イメージセンサを用いる場合には、

前記原稿を搬送しつつ該センサ側に密着させる密着ロー ラを用いている。

【0004】また、装置の設置面積を小さくするために、装置外に飛び出した排出トレイを原稿の供給位置(給送トレイ側)と同じ側に配置して、前記原稿の搬送パスを略U字状に形成した装置もある。

【0005】更に、一つの読取手段で静止原稿又は搬送原稿の画像を選択的に読み取るように構成した装置、即ち、前記読取手段を静止原稿の画像面と平行な方向に移動させつつその画像を読み取り、又は所定位置に固定した読取手段上を通過する搬送原稿の画像を読み取る装置では、前記原稿の搬送バスが略V字型に形成されている。

[0006]

【発明が解決しようとしている課題】しかしながら、上記従来例のように原稿の搬送パスが略U字型又は略V字型に形成されている場合、読取位置での原稿の上下方向のばたつきが大きくなる。このため、読取位置での原稿の位置(高さ)を規制しつつ搬送を補助する密着ローラの位置(高さ)を規制しつつ搬送を補助する密着ローラを用いてはいるが、該密着ローラの直前・直後(上流側・下流側)では原稿のばたつきが起きやすい。従って、読取手段の光源の照度や原稿の光透過の能力如何で、図6及び図7に示すように斜め下方から照射される光が、原稿の高さによっては透過して減衰し、原稿の読取濃度が低下するおそれがあった。図6及び図7を用いて詳しく説明する。

【0007】図6は原稿Sの後端がまだ読取位置205 よりも上流側の搬送バス201 中にあるときの様子を示している。この状態では、原稿Sは読取手段202 の上流側と下流側にそれぞれ配置された搬送ローラ対(不図示)によって矢印方向に搬送されつつ密着ローラ203 側にほぼ密着している。従って、読取手段202 の光源202aからの光は、原稿Sを殆ど透過しない光束a1 と、それよりもやや上流側で原稿Sを透過して原稿裏面と密着ローラ203 との間の隙間t1で減衰した光束b1が読取位置205に返ってくる。

【0008】一方、図7は原稿Sの後端が読取位置205よりも上流側の搬送パス201を抜けてプラテンガラス204上に落ちたときの様子を示している。この状態では、 原稿Sは読取手段202の下流側に配置された搬送ローラ対 (不図示)のみによって矢印方向に搬送されており、 密着ローラ203には密着していない。従って、原稿Sと 密着ローラ203との間には隙間t2、t3が生じる。従って、光源202aからの光は、前記隙間t2により光束a1よりも減衰した光束c1と、それよりもやや上流側で 更に大きくなった隙間t3により光束b1よりも減衰した光束d1が読取位置205に返ってくる。

【0009】以上の現象により、前述の如き略V字型 (或いはU字型)の機送パスを有し、プラテンガラス20 50 4と密着ローラ203との間に所定の隙間を有する画像読 取装置では、前記読取位置205 よりも上流側の搬送パス 201 を抜けた原稿Sの後端と密着ローラ203 との間に生 じる隙間により、該原稿Sの後端の読取濃度(光量)が 低下して影を生じやすい傾向にあった。

【0010】そこで、本発明の目的は、読取位置よりも上流側の搬送パスを抜けた原稿の後端が密着ローラから大きく離れることによって生ずる該原稿後端の読取濃度の低下を防止することにある。

[0011]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため 10 の本発明の代表的な構成は、読取手段の読取位置を介して搬送原稿を上流側から下流側へ案内する搬送パスと、読取手段の読取位置に対して搬送原稿が所定の高さ以上に浮かないように規制すると共に該原稿の搬送を補助する密着ローラと、を有する画像読取装置において、前記読取位置よりも上流側の搬送パスを抜けた原稿の後端を、前記密着ローラの表面に近接又は密着させるようにガイドするガイド手段を設けたことを特徴とする。

[0013]

【発明の実施の形態】以下に、本発明を適用した画像読取装置の一実施形態について図面を参照して具体的に説明する。尚、以下の実施形態では、画像処理装置に搭載された画像読取装置を例示して説明する。

【0014】〔第1実施形態〕第1実施形態に係る画像 読取装置について図1~図3を参照して説明する。尚、 本実施形態では、画像読取装置として、画像処理装置と してのファクシミリ装置に搭載された原稿読取装置を例 示している。図1は本発明を適用した原稿読取装置の詳 細斯面図、図2は本原稿読取装置を搭載したファクシミリ装置の斜視図、図3は本原稿読取装置を搭載したファクシミリ装置の網路断面図である。

【0015】まず、図3を参照してファクシミリ装置の 概略構成について説明する。図3において、1は装置本 40 体、2は原稿Gを搬送するための原稿搬送部、3は搬送 原稿又は静止原稿の画像を読み取るための画像読取部、 4は記録紙Sを積載収容しこれを給送するためのカセット ト給送部、5は種々の記録紙を給送するためのマルチペーパー給送部、6は前記記録紙に画像を記録する画像記 録部である。

【0016】前記装置本体1における画像記録部6では、密着型イメージセンサ31や不図示の調整部、付勢バは、制御部7から出力される画像信号に基づいてレーザネ等で構成される光学ユニット32の主走査方向の重心かースキャナ8のレーザービーム発振器(不図示)から変 らずれた位置に設けられている。そして、軸受位置をず調ビームが射出され、この変調ビームがポリゴンミラー 50 らした方向とは反対方向の光学ユニット3端部の下部に

8aによって画像形成部9の感光体ドラム9aの表面に 照射される。

【0017】この感光体ドラム9aは予め一次帯電ロー ラ9bによりその表面が均一に帯電されており、前記照 射光により静電潜像が形成される。そして、該感光体ド ラム9aの表面には現像手段9cから供給されるトナー によって可視像(トナー像)が形成される。これとタイ ミングを合わせてカセット給送部4に積載収容された記 録紙S或いはマルチペーパー給送部5にセットされた記 録紙(不図示)が画像形成部9に給送される。そして、 画像形成部9に給送された記録紙には、前記感光体ドラ ム9aと対をなすように対向位置に配置された転写ロー ラ10によって、感光体ドラム9a上のトナー像が転写さ れる。尚、、転写後に感光体ドラム9 a上に残留したト ナーはクリーニング手段9 dによって除去される。ま た、前記画像形成部9は、感光体ドラム9aと、これに 作用するプロセス手段である一次帯電ローラ96、現像 手段9 c、クリーニング手段9 dが一体に組み込まれて いたプロセスカートリッジとなっており、装置本体1に

【0018】前述の如くしてトナー像が転写された記録 抵は定着部11に搬送され、セラミックヒータ11aによっ て適切な定着温度まで加熱され、これと対をなすように 対向位置に配置された定着加圧ローラ11cによって加圧 される。この定着加圧ローラ11cは不図示の駆動源から 駆動力が伝達されて回転し、前記ヒータ11aが内設され、 た群ぎ目のない定着フィルム11bを連れ回して前記記録 紙を更に搬送し、このローラ対間で未定着画像(トナー 像)を定着させる。

30 【0019】定着後、前記記録紙は排出ローラ対12によって装置本体外の排出トレイ13上へ排出され、順次積載される構成となっている。

【0020】次に、図1~図3を参照して本発明を適用した画像読取部の構成について詳しく説明する。図1~図3において、31は読取手段としての密着型イメージセンサであり、内部に長焦点セルフォックレンズ31bを具備しており、プラテンガラス(本実施形態では厚さ約3 ■程度)14上に焦点が合うように設定されている。また、密着型イメージセンサ31は、内部に光源(例えばキセノン管等)31aを具備しており、長焦点で且つ高速スキャン(本実施形態では主走査0.7msec/line程度)が可能となっている。

【0021】前記密着型イメージセンサ31を有する光学 ユニット32は、図3に示すように軸受(不図示)を介し てガイドシャフト33に対してスラスト方向(即ち副走査 方向)に摺動自在に支持されている。尚、この軸受位置 は、密着型イメージセンサ31や不図示の調整部、付勢バ ネ等で構成される光学ユニット32の主走査方向の重心か らずれた位置に設けられている。そして、軸受位置をず らした方向とは反対方向の光学ユニット3端部の下部に は摺動部材 (不図示) が設けられている。ガイドシャフ ト33は両端部をフレーム15に水平に固定支持されてい る。このフレーム15にはガイドシャフト33と平行にスラ イドレール (不図示) が設けられており、該スライドレ ールに前記摺動部材が接触することによって密着型イメ ージセンサ31が水平に保たれるように高さが設定されて いる。従って、光学ユニット32がガイドシャフト33に沿 って副走査方向(図3中矢印A方向)に移動する際、摺 動部材はスライドレール上に接触して移動する。

【0022】34は光学ユニット32を副走査方向に移動さ 10 せるタイミングベルト、35はステッピングモータを備え た駆動ユニットである。このタイミングベルト34は、該 ベルト34のピッチの整数倍の間隔でベルトの山と平行な 少なくとも2つ以上の凸部が設けられた固定部材(不図 示)によって光学ユニット32に固定されている。また前 記固定部材は剛性が高いながらも弾性(本実施形態では ヤング率2500kgf/m2以下)を有する樹脂材料で構成さ れている。

【0023】14はプラテンガラスであり、裏面には下方 から密着型イメージセンサ31が付勢されている。そし て、このプラテンガラス14の上面と副走査方向(図3中 矢印A方向) に移動する光学ユニット32上の密着型イメ ージセンサ31との間の距離は常に一定に保たれている。 即ち、ガイドシャフト33の高さやフレーム15のスライド レール (不図示) の高さ等、光学ユニット32の位置が上 下方向にばらつく要因を除去して、焦点距離のずれの影 響をなくすように構成している。これにより、部品精度 を一般交差レベルで設計することができるため、コスト を低く抑えることができる。

【0024】16は圧板であり、図2に示すように上下に 30 開閉することができ、前記プラテンガラス14上に載置さ れたシート状の原稿や書籍等を上から付勢して、該原稿 や書籍等の画像面をプラテンガラス14上に密着させるも

【0025】17はフォトインタラアタであり、光学ユニ ット32の基準位置を検出するホームポジションセンサ (HPS: Home Position Sensor) である。18も同じく フォトインタラプタであり、光学ユニット32が副走査 (図3中矢印A方向への移動)を終えて図3中最右端に 達する限界位置を検出する右端位置検出センサ (RE S: Right End Sensor) である。このフォトインタラブ タ17、18は、ともに光学ユニット32に設けた赤外光連蔽 部32aを検出する。従って、光学ユニット32がフォトイ ンタラプタ17の位置にあるとき、密着型イメージセンサ 31の読取位置30はサイズ指標19の直下にきている。ま た、サイズ指標19の裏面には白色シートが設けられてお り、該白色シートを密着型イメージセンサ31でプリスキ ャンすることにより原稿読取時の白基準となるように構 成している。

16上に設けられており、該圧板16の開閉とともに上下動 する構成となっている。この原稿機送部2は、図3に示 すように、予備搬送部21、分離給送部22、搬送部23、排 出部24等によって構成されており、圧板16上に積載され た複数枚のシート原稿Gを下から順次分離して前記密着 型イメージセンサ31の固定位置である読取位置30に搬送 する。

【0027】25は密着ローラであり、搬送方向と直交す る幅方向両端部にはローラ径よりも径の大きい径の軸受 (本実施形態ではローラ径よりも0.3 ■径が大きい) 25 aが設けられている。この軸受25aがプラテンガラス14 に突き当たって密着ローラ25とプラテンガラス14との間 の隙間を常に一定に保っている。この隙間の間で原稿が 上下方向にばたついても原稿焦点深度範囲内に常に原稿 読取点が存在することになる。

【0028】26は搬送パスであり、搬送部23によって搬 送される原稿を読取位置30个案内するものである。27は マイラであり、搬送パス26を構成する下側ガイドとして 機能する可撓性部材である。このマイラ27は、その先端 をサイズ指標19に接触させた位置に配置されている。こ れは原稿Gの後端がマイラ27の先端を抜けるときに緩や かに読取位置30に進行させるためのものである。

【0029】前記サイズ指標19は、前記読取位置30より も上流側の搬送パス26を抜けた原稿Gの後端を、前記密 着ローラ25の表面に近接させるようにガイドするガイド 手段として機能するように構成されている。本実施形態 では、サイズ指標19の密着ローラ25近傍の端部19aを、 密着ローラ25に近接させるように延設している。更に、 このサイズ指標19の端部19aと密着ローラ25の表面との 隙間が、前記プラテンガラス14の上面と密着ローラ25の 表面との隙間と略同等となるように構成している.この 構成により、前記搬送パス26を抜けた原稿Gの後端が密 着ローラ25の表面から離れてしまうのを防止することが でき、これを原因とする原稿後端の光量低下(読取濃度 の低下)を防止することができる。

【0030】実験的には、前記読取位置30よりも上流側 の搬送パス26を抜けた原稿Gの後端が、該読取位置30か ら上流側約3㎜程度の位置において、前記密着ローラ25 の表面との隙間が約0.3 m以下のときに、該原稿Gの後 40 端の画像が視認できる濃度低下が発生していないことが わかっている。従って、前記サイズ指標19の端部19a は、読取位置30から上流側約3m程度までの地点で、密 着ローラ25の表面との隙間が約0.3 m以下に保たれるよ うに配置されている。これにより、上述したように、原 稿Gの後端と密着ローラ25の表面との隙間が大きくなる ことにより生ずる原稿の読取濃度 (光量) の低下を防止 することができる。

【0031】〔第2実施形態〕第2実施形態に係る画像 読取装置について図4を参照して説明する。 図4は本実 【0026】2は前述した原稿機送部であり、前記圧板 50 施形態に係る画像読取装置の詳細断面図である。尚、前

述した実施形態と同等の機能を有する部材には同一符号 を付し、その説明は省略する。

【0032】本実施形態に係る画像読取装置は、図4に 示すように、搬送パス26を構成する下側ガイド28の先端 28aを密着ローラ25表面の上流側下部に密着させ、前記 読取位置30よりも上流側の搬送パス26を抜けた原稿Gの 後端を、前記密着ローラ25の表面に密着させるようにガ イドするガイド手段として機能するように構成してい る.

【0033】この下側ガイド28は可撓性部材で形成され 10 ており、本実施形態では厚さ約0.5m程度のポリエステ ルシートで構成している。従って、搬送部23を抜けて搬 送された原稿Gは、前記下側ガイド28によって原稿後端 に至るまで密着ローラ25に密着され、読取位置30におけ る原稿の高さが常に一定に規制されるため、光の透過量 に変化を生じさせずに原稿の画像を読み取ることができ る.

【0034】 (第3実施形態) 第3実施形態に係る画像 読取装置について図5を参照して説明する。図5は本実 施形態に係る画像読取装置の詳細断面図である。尚、前 20 G…原稿 述した実施形態と同等の機能を有する部材には同一符号 を付し、その説明は省略する。

【0035】本実施形態に係る画像読取装置は、前記ガ イド手段として、除電機能を有する除電部材を用いてい る。図5において、29は前記ガイド手段としての除電部 材であり、その先端にカーボンファイバー等を用いた除 電ブラシ29aを有している。そして、この除電部材29の ブラシ29aを前記密着ローラ25表面の上流側下部に密着 させ、前記読取位置30よりも上流側の搬送パス26を抜け た原稿Gの後端を、前記密着ローラ25の表面に密着させ 30 るようにガイドするガイド手段として機能するように構 成している。

【0036】従って、搬送部23を抜けて搬送された原稿 Gは、前記除電部材29によって原稿後端に至るまで密着 ローラ25に密着され、読取位置30における原稿の高さが 常に一定に規制されるため、光の透過量に変化を生じさ せずに原稿の画像を読み取ることができる。更に本実施 形態によれば、原稿の除電を同時に行うこともできる。 【0037】 (他の実施形態) 前述した実施形態では、

本発明を適用した画像読取装置として、ファクシミリ装 40 11c…定着加圧ローラ 置に搭載された原稿読取装置を例示したが、本発明はこ れに限定されるものではなく、例えば単体のスキャナ或 いはその他の構成の装置(例えば複写機に搭載された原 稿読取装置等)であっても有効である。

【0038】また前述した実施形態では、画像処理装置 としてファクシミリ装置を例示したが、これに限定され るものではなく、例えば複写機等の他の画像処理装置で あっても本発明は有効である。

[0039]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、

ガイド手段により読取位置よりも上流側の搬送パスを抜 けた原稿の後端を、密着ローラの表面に近接又は密着さ せるようにガイドする構成となっているため、前記搬送 パスを抜けた原稿の後端が密着ローラから大きく離れて しまうのを防止することができ、これを原因とする原稿 後端の読取濃度の低下を防止することができる。更に前 記ガイド手段として、除電機能を有する除電部材を用い ることにより、原稿の除電効果をもたらす。

8

【図面の簡単な説明】

【図1】第1実施形態に係る原稿読取装置の詳細断面図 【図2】第1実施形態に係る原稿読取装置を搭載したフ ァクシミリ装置の斜視図

【図3】第1実施形態に係る原稿読取装置を搭載したフ ァクシミリ装置の機略断面図

【図4】第2実施形態に係る原稿読取装置の詳細断面図

【図5】第3実施形態に係る原稿読取装置の詳細断面図

【図6】従来技術の説明図

【図7】従来技術の説明図

【符号の説明】

S…記録紙

1…装置本体

2…原稿搬送部

3…画像読取部

4…カセット給送部

5…マルチペーパー給送部

6…画像記錄部

7…制御部

8…レーザースキャナ

8 a…ポリゴンミラー

9…画像形成部

9 a…感光体ドラム

9 b…一次帯電ローラ

9 c…現像手段

9 d…クリーニング手段

10…転写ローラ

11…定着部

11a…セラミックヒータ

11b…定着フィルム

12…排出ローラ対

13…排出トレイ

14…プラテンガラス

15…フレーム

16…圧板

17、18…フォトインタラプタ

19…サイズ指標

19a…端部

21…予備搬送部

50 22…分離給送部

9

23…搬送部

24…排出部

25…密着ローラ

25a…軸受

26…搬送パス

27…マイラ

28…下側ガイド

28a…端部

29…除電部材

29a…先端

31…密着型イメージセンサ

31 a…光源

31b…長焦点セルフォックレンズ

32…光学ユニット

32a…赤外光遮蔽部

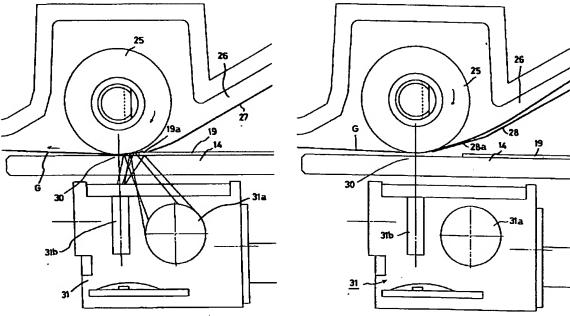
33…ガイドシャフト

34…タイミングベルト

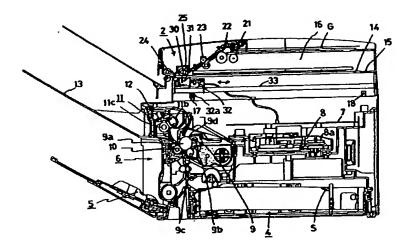
35…駆動ユニット

10

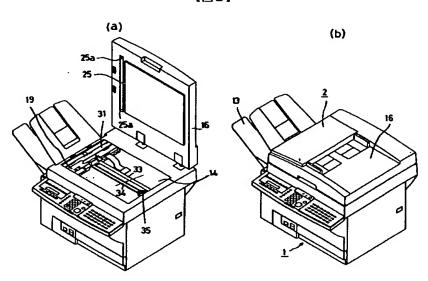
[図1]

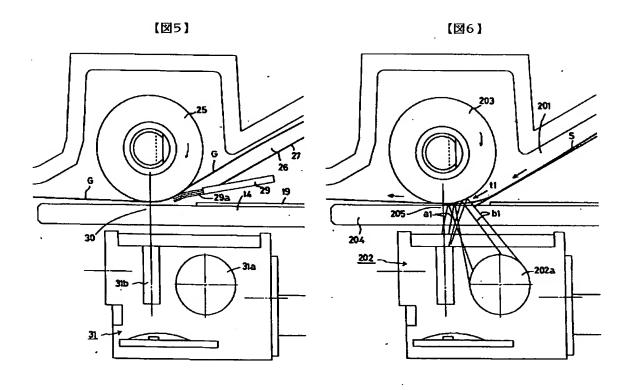


【図3】



【図2】





【図7】

